

### I.1 (4 Punkte)

Es seien  $(G, *)$  eine Gruppe mit neutralem Element  $e_G$  und  $(H, \cdot)$  eine weitere Gruppe.

- a) Geben Sie die Definition eines Gruppenhomomorphismus  $\Phi : G \longrightarrow H$  an und beweisen Sie, dass für solch einen Gruppenhomomorphismus  $\Phi(e_G)$  das neutrale Element von  $H$  ist.
- b) Nun besitze  $G$  die Eigenschaft, dass für alle  $g \in G$  eine ungerade natürliche Zahl  $n$  existiert mit  $g^n = e_G$ .  
Zeigen Sie, dass es keinen surjektiven Gruppenhomomorphismus  $\Phi : G \longrightarrow \{1, -1\}$  gibt.

*Lösung:*

- a) Ein Gruppenhomomorphismus von  $G$  nach  $H$  ist eine Abbildung  $\Phi : G \longrightarrow H$ , sodass für alle  $g_1, g_2 \in G$  die Gleichung

$$\Phi(g_1 * g_2) = \Phi(g_1) \cdot \Phi(g_2)$$

gilt.

Insbesondere gilt dann für  $g_1 = g_2 = e_G$

$$\Phi(e_G) = \Phi(e_G * e_G) = \Phi(e_G) \cdot \Phi(e_G),$$

und durch Multiplikation dieser Gleichung mit dem in  $H$  inversen zu  $\Phi(e_G)$  folgt

$$e_H = \Phi(e_G)^{-1} \cdot \Phi(e_G) = \Phi(e_G)^{-1} \cdot (\Phi(e_G) \cdot \Phi(e_G)) = \Phi(e_G).$$

Dabei bezeichnet  $e_H$  das neutrale Element in  $H$ .

- b) Es sei  $\Phi : G \longrightarrow \{1, -1\}$  ein Gruppenhomomorphismus. Weiter sei  $g \in G$  beliebig und  $n$  eine ungerade Zahl mit  $g^n = e_G$ . Laut Voraussetzung existiert solch ein  $n$ .  
Dann gilt

$$1 = e_H = \Phi(e_G) = \Phi(g^n) = \Phi(g)^n,$$

also ist  $\Phi(g) = 1$ , da  $(-1)^n = -1$ . Damit ist  $\Phi$  konstant gleich 1 und mithin nicht surjektiv.

## I.2 (4 Punkte)

Es seien  $K$  ein Körper,  $V, W$  zwei  $K$ -Vektorräume und  $\Phi : V \longrightarrow W$  eine lineare Abbildung. Weiter seien  $v_1, \dots, v_p \in V$  gegeben und

$$w_i = \Phi(v_i), \quad 1 \leq i \leq p,$$

ihre Bildvektoren in  $W$ .

- Zeigen Sie: Wenn  $w_1, \dots, w_p$  linear unabhängig sind, dann auch  $v_1, \dots, v_p$ .
- Zeigen Sie: Ist  $\Phi$  injektiv und sind  $v_1, \dots, v_p$  linear unabhängig, so sind auch  $w_1, \dots, w_p$  linear unabhängig.
- Gilt die Implikation in b) auch, wenn  $\Phi$  nicht als injektiv vorausgesetzt wird? (Beweis oder Gegenbeispiel!)

*Lösung:*

- Zu zeigen ist: Für  $a_1, \dots, a_p \in K$  folgt aus  $\sum_i a_i v_i = 0$ , dass alle  $a_i$  Null sind. Dies folgt auf dem Umweg über  $W$ , indem wir  $\Phi$  auf die Gleichung  $\sum_i a_i v_i = 0$  anwenden. Wegen der Linearität gilt nämlich

$$0 = \Phi(0) = \Phi\left(\sum_i a_i v_i\right) = \sum_i a_i \Phi(v_i) = \sum_i a_i w_i.$$

Da die  $w_i$  nach Voraussetzung linear unabhängig sind, folgt die gewünschte Aussage über die  $a_i$ .

- Wenn  $\sum_i a_i w_i = 0$  gilt, so folgt insbesondere

$$\Phi\left(\sum_i a_i v_i\right) = \sum_i a_i w_i = 0 = \Phi(0).$$

Die Injektivität von  $\Phi$  erzwingt dann  $\sum_i a_i v_i = 0$ . Daher sind alle  $a_i$  Null, denn  $v_1, \dots, v_p$  sind in b) als linear unabhängig vorausgesetzt. Also sind  $w_1, \dots, w_p$  linear unabhängig.

- Wenn  $\Phi$  nicht injektiv ist, so wählen wir  $p = 1$  und einen von Null verschiedenen Vektor  $v_1$  im Kern von  $\Phi$ . Dann ist  $\{v_1\}$  linear unabhängig, aber  $\Phi(v_1) = 0$  ist nicht linear unabhängig. Also braucht man die Injektivität von  $\Phi$  für die Implikation in b).

**I.3** (4 Punkte)

Im reellen Vektorraum  $V = \mathbb{R}^5$  seien die Vektoren

$$u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, u_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}, u_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}, w_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 5 \\ 6 \end{pmatrix}, w_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 6 \\ 8 \\ 9 \end{pmatrix}, w_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ 6 \\ 9 \\ 11 \\ 12 \end{pmatrix}$$

gegeben. Weiter sei  $U$  die lineare Hülle von  $\{u_1, u_2, u_3\}$  und  $W$  die lineare Hülle von  $\{w_1, w_2, w_3\}$ .

Berechnen Sie Basen der Vektorräume  $U + W$  und  $U \cap W$ .

*Lösung:*

Da es sich um Vektoren im Standardraum handelt, kann man direkt die Vektoren als Spalten in eine Matrix schreiben und durch elementare Zeilenumformungen eine maximale linear unabhängige Teilmenge als Basis von  $U + W$  finden. Das führen wir zunächst durch und sehen dann am Ende der Rechnung, was  $U \cap W$  ist.

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 2 & 2 & 4 & 6 \\ 1 & 2 & 3 & 3 & 6 & 9 \\ 1 & 2 & 3 & 5 & 8 & 11 \\ 1 & 2 & 3 & 6 & 9 & 12 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 2 & 2 & 4 & 6 \\ 0 & 1 & 2 & 4 & 6 & 8 \\ 0 & 1 & 2 & 5 & 7 & 9 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} \rightsquigarrow$$

$$\rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 3 & 3 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Hierbei wird zunächst die erste Zeile von den übrigen abgezogen, dann die zweite von den letzten drei, dann die dritte von den letzten beiden und schließlich das  $\frac{3}{2}$ -fache der vierten von der fünften.

Die letzte Matrix hat Rang 4 und die ersten vier Spalten sind linear unabhängig, also ist  $\dim(U + W) = 4$  und  $\{u_1, u_2, u_3, w_1\}$  ist eine Basis von  $U + W$ .

Weiter erzeugen die letzten drei Spalten einen zweidimensionalen Vektorraum, also gilt  $\dim(W) = 2$ , während die ersten drei Spalten linear unabhängig sind:  $\dim(U) = 3$ .

Die Dimensionsformel  $\dim(U) + \dim(W) - \dim(U + W) = \dim(U \cap W)$  impliziert dann  $\dim(U \cap W) = 1$ . Die Differenz der vierten und fünften Spalte ist eine Linearkombination  $\neq 0$  der ersten drei Spalten (nämlich gleich der dritten Spalte), und deshalb ist

$$w_2 - w_1 = (1, 2, 3, 3, 3)^\top = u_3$$

ein Erzeuger von  $U \cap W$ ; eine Basis hiervon ist also  $\{u_3\}$ .

#### I.4 (4 Punkte)

Es seien  $V$  ein dreidimensionaler  $K$ -Vektorraum und  $\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3$  Linearformen auf  $V$ .

Zeigen Sie, dass diese Linearformen genau dann linear abhängig sind, wenn es einen Vektor  $v \in V \setminus \{0\}$  gibt mit

$$\forall i \in \{1, 2, 3\} : \varphi_i(v) = 0.$$

*Lösung:*

Wenn  $\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3$  nicht linear abhängig sind, so bilden sie eine Basis des Dualraums  $V^*$  von  $V$ , denn dieser ist auch dreidimensional. Da es zu jedem  $v \neq 0$  eine Linearform  $\psi$  mit  $\psi(v) \neq 0$  gibt, kann nicht  $\varphi_i(v) = 0$  für  $i = 1, 2, 3$  gelten, denn  $\psi$  lässt sich als Linearkombination von  $\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3$  schreiben.

Sind umgekehrt  $\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3$  linear abhängig, so gibt es Elemente  $a_1, a_2, a_3 \in K$ , die nicht alle 0 sind, und so, dass  $a_1\varphi_1 + a_2\varphi_2 + a_3\varphi_3 = 0$ . Die lineare Abbildung

$$\Phi : V \longrightarrow K^3, \quad \Phi(v) = (\varphi_i(v))_{1 \leq i \leq 3}.$$

ist dann nicht surjektiv, denn für alle  $v \in V$  gilt

$$(a_1, a_2, a_3) \cdot \Phi(v) = \sum_{i=1}^3 a_i \varphi_i(v) = 0,$$

und daher können nicht alle Vektoren der Standardbasis im Bild von  $\Phi$  liegen.

Wegen der Dimensionsformel ist

$$\dim(\text{Kern}(\Phi)) = 3 - \dim(\text{Bild}(\Phi)) > 0,$$

also  $\text{Kern}(\Phi) \neq \{0\}$ .

Daher gibt es ein  $v \in V$ ,  $v \neq 0$ , mit  $\Phi(v) = 0$ , oder auch

$$\forall i \in \{1, 2, 3\} : \varphi_i(v) = 0.$$

### I.5 (4 Punkte)

In Abhängigkeit vom reellen Parameter  $t$  sei die Matrix

$$A_t = \begin{pmatrix} t+4 & 0 & 5 & 1 \\ 0 & 2 & 0 & t \\ 1 & 0 & t & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{4 \times 4}$$

gegeben.

- Bestimmen Sie alle  $t \in \mathbb{R}$ , für die  $A_t$  diagonalisierbar ist.
- Berechnen Sie eine reguläre Matrix  $S \in \mathbb{R}^{4 \times 4}$ , für die  $S^{-1}A_0S$  diagonal ist.

*Lösung:*

- Das charakteristische Polynom  $\det(XI_4 - A_t)$  berechnet sich durch Laplace-Entwicklung erst nach der letzten Zeile und dann nach der zweiten Spalte zu

$$\text{CP}(A_t, X) = (X-2)^2 \cdot ((X-t-4)(X-t)-5) = (X-2)^2 \cdot (X^2 - (2t+4)X + t^2 + 4t - 5).$$

Die Eigenwerte außer 2 sind nach der Mitternachtsformel

$$\frac{1}{2}(2t+4 \pm \sqrt{4t^2 + 16t + 16 - 4t^2 - 16t + 20}) = \frac{1}{2}(2t+4 \pm \sqrt{36}),$$

also  $t+5$  und  $t-1$ .

Die algebraische Vielfachheit von 2 ist mindestens 2. Damit  $A_t$  diagonalisierbar sein kann, muss also die geometrische Vielfachheit des Eigenwerts 2 auch mindestens 2 sein, der Rang von  $A_t - 2I_4$  also höchstens  $4 - 2 = 2$ . Rangbestimmung für diese Matrix:

$$A_t - 2I_4 = \begin{pmatrix} t+2 & 0 & 5 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & t \\ 1 & 0 & t-2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 & 9-t^2 & -t-1 \\ 0 & 0 & 0 & t \\ 1 & 0 & t-2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Hier wurde das  $(t+2)$ -fache der dritten Zeile von der ersten abgezogen. Der Rang dieser Matrix ist also 2, wenn entweder  $t=0$  oder  $t=\pm 3$  gilt. Ansonsten ist er 3. Demnach ist  $A_t$  höchstens für  $t \in \{-3, 0, 3\}$  diagonalisierbar.

Im Fall  $t=0$  ist  $A_t$  tatsächlich diagonalisierbar, da die geometrische Vielfachheit des Eigenwerts 2 mit der algebraischen Vielfachheit übereinstimmt und die beiden anderen Eigenwerte 5 und  $-1$  algebraisch und damit auch geometrisch einfach sind.

Im Fall  $t=\pm 3$  ist 2 ein algebraisch dreifacher Eigenwert, während nach obiger Rangberechnung die geometrische Vielfachheit von 2 nur 2 ist:  $A_{\pm 3}$  ist nicht diagonalisierbar.

Also ist  $A_t$  genau im Fall  $t=0$  diagonalisierbar.

b) Es sei  $t = 0$ .

Eine Basis des Eigenraums von  $A_0$  zum Eigenwert 2 besteht zum Beispiel aus den Vektoren

$$b_1 := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, b_2 := \begin{pmatrix} -7 \\ 0 \\ 1 \\ 9 \end{pmatrix},$$

wie sich durch Lösung des homogenen LGS  $(A_0 - 2I_4) \cdot v = 0$  ergibt.

Analog ergeben sich die Vektoren

$$b_3 := \begin{pmatrix} 5 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ und } b_4 := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

als Eigenvektoren zu den Eigenwerten 5 und  $-1$ .

Daher ist  $\{b_1, b_2, b_3, b_4\}$  eine Basis aus Eigenvektoren. Die Matrix  $S := (b_1, b_2, b_3, b_4)$  ist regulär und erfüllt

$$S^{-1}A_0S = \text{diag}(2, 2, 5, -1).$$

**I.6** (4 Punkte)

Es sei  $\alpha \in \mathbb{R}$  und  $A = (a_{ij})$  in  $\mathbb{R}^{n \times n}$  durch

$$a_{ij} = \begin{cases} \alpha & \text{falls } |i - j| = 1, \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

gegeben.

Berechnen Sie  $\det(A)$ .

*Lösung:*

Die Einträge der Matrix  $A$  sind 0 außer in den beiden Nebendiagonalen, wo der Eintrag  $\alpha$  steht. Damit sieht  $A$  also so aus:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & \alpha & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \alpha & 0 & \alpha & 0 & \ddots & 0 \\ 0 & \alpha & 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \alpha & 0 & \alpha \\ 0 & \dots & 0 & 0 & \alpha & 0 \end{pmatrix}$$

Wir berechnen für  $n \in \{0, 1, 2, 3\}$  die Determinante von  $A$  und erhalten in dieser Reihenfolge die Werte  $1, 0, -\alpha^2, 0$ .

Nun sei  $n \geq 2$ . Dann ergibt sich die Determinante von  $A$  durch Entwicklung nach der letzten Zeile als

$$\det(A) = -\alpha \cdot \det\left(\begin{array}{cccc|c} & & & & 0 \\ & & & & \vdots \\ & & & & 0 \\ \hline 0 & \dots & 0 & \alpha & \alpha \end{array}\right) = -\alpha^2 \det(\tilde{A}),$$

wobei  $\tilde{A} \in \mathbb{R}^{(n-2) \times (n-2)}$  genauso gebildet ist wie  $A$  und beim zweiten Gleichheitszeichen nach der letzten Spalte entwickelt wird..

Wir können also rekursiv die Determinante von  $A$  auf die Fälle  $n = 0$  oder  $n = 1$  zurückführen und erhalten

$$\det(A) = \begin{cases} (-\alpha^2)^k & , \text{ falls } n = 2k, k \in \mathbb{N}, \\ 0 & , \text{ falls } n \text{ ungerade.} \end{cases}$$

## II.1 (4 Punkte)

Es seien  $V$  ein  $n$ -dimensionaler komplexer Vektorraum und  $\Phi : V \longrightarrow V$  eine lineare Abbildung.

- Zeigen Sie, dass  $V$  die direkte Summe der Untervektorräume  $\text{Kern}(\Phi^n)$  und  $\text{Bild}(\Phi^n)$  ist.
- Geben Sie ein Beispiel dafür an, dass  $V$  im Allgemeinen nicht die direkte Summe von  $\text{Kern}(\Phi)$  und  $\text{Bild}(\Phi)$  ist.

*Lösung:*

- a) Da  $\Phi^n$  ein Endomorphismus von  $V$  ist, gilt nach der Dimensionsformel

$$\dim V = \dim \text{Kern}(\Phi^n) + \dim \text{Bild}(\Phi^n).$$

Um die Behauptung zu zeigen genügt es also, die Direktheit der Summe zu zeigen, denn daraus folgt dann bekanntlich

$$\dim(\text{Bild}(\Phi^n) + \text{Kern}(\Phi^n)) = \dim(V),$$

und das zeigt

$$\text{Bild}(\Phi^n) + \text{Kern}(\Phi^n) = V,$$

weil die linke Seite in der rechten enthalten ist und dieselbe Dimension hat.

Die Direktheit der Summe bedeutet hier (zwei Summanden):

$$\text{Kern}(\Phi^n) \cap \text{Bild}(\Phi^n) = \{0\}.$$

Wir nützen aus, dass laut Vorlesung  $\text{Kern}(\Phi^n)$  der Hauptraum von  $\Phi$  zu 0 ist. Das heißt:

$$\text{Kern}(\Phi^n) = \{v \in V \mid \exists k \in \mathbb{N} : \Phi^k(v) = 0\}.$$

Wenn nun  $v$  im Durchschnitt  $\text{Kern}(\Phi^n) \cap \text{Bild}(\Phi^n)$  liegt, so gibt es ein  $w \in V$  mit  $\Phi^n(w) = v$ , und wir haben noch dazu  $\Phi^n(v) = 0$ . Das impliziert  $\Phi^{2n}(w) = 0$ . Also liegt  $w$  im Hauptraum zu 0, was nach dem eben erinnerten der Kern von  $\Phi^n$  ist:

$$v = \Phi^n(w) = 0.$$

Das zeigt die Direktheit der Summe und damit nach oben Gesagtem alles, was behauptet war.

- b) Für den Endomorphismus  $\Phi$  von  $\mathbb{C}^2$ , der durch

$$\Phi\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) := \begin{pmatrix} y \\ 0 \end{pmatrix}$$

gegeben ist, gilt:

$$\text{Kern}(\Phi) = \mathbb{C} \cdot e_1 = \text{Bild}(\Phi).$$

Hierbei ist  $e_1$  der erste Vektor der Standardbasis. Das zeigt schon, dass die Summe nicht direkt sein kann.



## II.2 (4 Punkte)

Es sei

$$F = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}.$$

Auf  $V = \mathbb{R}^3$  wird durch die Formel

$$\forall v, w \in V : \langle v, w \rangle := v^\top \cdot F \cdot w$$

eine symmetrische Bilinearform  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  festgelegt.

- Zeigen Sie, dass  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  ein Skalarprodukt auf  $V$  ist.
- Normieren Sie  $e_1 = (1, 0, 0)^\top$  bezüglich  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  und ergänzen Sie den so entstandenen Vektor zu einer Orthonormalbasis von  $V$  bezüglich  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ .
- Bestimmen Sie den bezüglich  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  orthogonalen Komplementärraum zu dem von  $(0, 1, 2)^\top$  und  $(1, -2, -3)^\top$  erzeugten Untervektorraum von  $V$ .

*Lösung:*

- Dass es sich um eine symmetrische Bilinearform handelt, gilt laut Aufgabenstellung. Nur die Positivität ist nachzuweisen.

Um diese einzusehen, verwenden wir das Hurwitz-Kriterium für die Matrix  $F$ , denn diese ist die Fundamentalmatrix für die Bilinearform  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  bezüglich der Standardbasis von  $V$ . Die Hauptminoren von  $F$  sind alle positiv:

$$\det((3)) = 3 > 0, \quad \det\left(\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}\right) = 5 > 0, \quad \det(F) = 5 > 0$$

Damit ist  $F$  positiv definit und  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  ein Skalarprodukt.

- Die Norm von  $e_1$  ist  $\sqrt{3}$ , also  $b_1 := \frac{1}{\sqrt{3}}e_1$  der normierte Vektor zu  $e_1$ .

Wir verwenden das Schmidt'sche Orthogonalisierungsverfahren, um aus der Standardbasis  $\{e_1, e_2, e_3\}$  eine ONB  $\{b_1, b_2, b_3\}$  zu gewinnen.

$b_1$  liegt schon fest. Als nächstes berechnen wir

$$\tilde{b}_2 := e_2 - \frac{\langle e_1, e_2 \rangle}{\langle e_1, e_1 \rangle} \cdot e_1 = e_2 - \frac{1}{3}e_1.$$

Dieser Vektor hat Norm  $\sqrt{\tilde{b}_2^\top F \tilde{b}_2} = \sqrt{\frac{1}{3} - 2 \cdot \frac{1}{3} + 2} = \sqrt{5/3}$ . Wir setzen also

$$b_2 := \sqrt{3/5} \cdot \tilde{b}_2.$$

$e_3$  steht schon auf  $b_1$  und  $b_2$  senkrecht und hat Länge 1, wir können also

$$b_3 := e_3$$

wählen, und haben damit eine ONB gefunden, die  $b_1$  enthält.

- c) Ein Vektor  $v = (x, y, z)^\top \in V$  steht genau dann auf den beiden angegebenen Erzeugern senkrecht, wenn

$$(0, 1, 2) \cdot F \cdot v = (1, -2, -3) \cdot F \cdot v = 0.$$

Konkreter heißt das

$$(1, 2, 2) \cdot v = (1, -3, -3) \cdot v = 0,$$

und das bedeutet  $x = 0, y = -z$ . Damit ist der gesuchte orthogonale Komplementärraum genau

$$\{(x, y, z)^\top \in \mathbb{R}^3 \mid x = 0, y = -z\}.$$

### II.3 (4 Punkte)

Es seien  $V$  ein endlichdimensionaler euklidischer Vektorraum und  $\Phi, \Psi$  zwei selbstadjungierte Endomorphismen von  $V$ .

Zeigen Sie:

- $\Phi \circ \Psi$  ist selbstadjungiert  $\iff \Phi \circ \Psi = \Psi \circ \Phi$ .
- Ist  $\Phi \circ \Psi$  selbstadjungiert, so besitzt jeder Eigenraum von  $\Phi$  eine Basis, die aus Eigenvektoren von  $\Psi$  besteht.
- Ist  $\Phi \circ \Psi$  selbstadjungiert, so ist jeder Eigenwert von  $\Phi \circ \Psi$  ein Produkt eines Eigenwerts von  $\Phi$  und eines Eigenwerts von  $\Psi$ .

*Lösung:*

- Da  $\Phi$  und  $\Psi$  selbstadjungiert sind, gilt für alle  $v, w \in V$ :

$$\langle \Phi \circ \Psi(v), w \rangle = \langle \Phi(\Psi(v)), w \rangle = \langle \Psi(v), \Phi(w) \rangle = \langle v, \Psi(\Phi(w)) \rangle = \langle v, \Psi \circ \Phi(w) \rangle.$$

Damit ist  $\Psi \circ \Phi$  der zu  $\Phi \circ \Psi$  adjungierte Endomorphismus. Da  $\Phi \circ \Psi$  definitionsgemäß genau dann selbstadjungiert ist, wenn es mit seinem adjungierten übereinstimmt, folgt die Behauptung.

- Wenn  $\Phi \circ \Psi$  selbstadjungiert ist, dann gilt nach a)  $\Phi \circ \Psi = \Psi \circ \Phi$ .

Es sei  $\lambda$  ein Eigenwert von  $\Phi$  und  $v \in \text{Eig}(\Phi, \lambda)$  im zugehörigen Eigenraum. Dann gilt

$$\Phi(\Psi(v)) = \Psi(\Phi(v)) = \Psi(\lambda v) = \lambda \Psi(v),$$

und demnach ist auch  $\Psi(v) \in \text{Eig}(\Phi, \lambda)$ .

Also ist dieser Eigenraum ein  $\Psi$ -invarianter Untervektorraum. Die Einschränkung von  $\Psi$  auf diesen Vektorraum ist dann immer noch selbstadjungiert (bezüglich des auf den Eigenraum eingeschränkten Skalarprodukts), und daher gibt es nach dem Spektralsatz für selbstadjungierte Endomorphismen eine Basis von  $\text{Eig}(\Phi, \lambda)$ , die aus Eigenvektoren von  $\Psi$  besteht.

- Es sei  $v$  ein gemeinsamer Eigenvektor für  $\Phi$  und  $\Psi$ , also ein Vektor  $\neq 0$ , für den es  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$  gibt mit  $\Phi(v) = \lambda v, \Psi(v) = \mu v$ .

Dann gilt  $\Phi \circ \Psi(v) = \Phi(\mu v) = \mu \Phi(v) = \lambda \mu v$ .

Da es nach b) eine Basis von  $V$  aus gemeinsamen Eigenvektoren von  $\Phi$  und  $\Psi$  gibt ( $V$  ist nach dem Spektralsatz die direkte Summe der Eigenräume von  $\Phi$ , da  $\Phi$  selbstadjungiert ist), ist jeder Eigenwert von  $\Phi \circ \Psi$  ein Produkt von Eigenwerten von  $\Phi$  und von  $\Psi$ .

## II.4 (4 Punkte)

Zeigen Sie, dass für

$$A = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} \sqrt{3} + 2 & \sqrt{3} - 2 & -\sqrt{2} \\ \sqrt{3} - 2 & \sqrt{3} + 2 & -\sqrt{2} \\ \sqrt{2} & \sqrt{2} & 2\sqrt{3} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$$

die Abbildung  $\Phi : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $x \mapsto A \cdot x$ , eine Isometrie des euklidischen Standardraums  $\mathbb{R}^3$  ist.

Bestimmen Sie die euklidische Normalform  $B$  von  $A$  sowie eine orthogonale Matrix  $S \in O(3)$  mit der Eigenschaft  $B = S^{-1}AS$ .

*Lösung:*

Da  $A$  die Abbildungsmatrix von  $\Phi$  bezüglich einer Orthonormalbasis von  $\mathbb{R}^3$  ist, ist  $\Phi$  genau dann eine Isometrie, wenn  $A^\top \cdot A = I_3$  die Einheitsmatrix ist, was auch der Fall ist.

Wäre  $-1$  ein Eigenwert von  $\Phi$ , so wäre das ein Diagonaleintrag in der Isometriennormalform von  $A$ . Die beiden anderen Diagonaleinträge müssten sich also zu  $2 + \sqrt{3}$  addieren, denn die Spur von  $A$  ist  $1 + \sqrt{3}$ . Das geht aber nicht, denn die Beträge der Einträge der Normalform sind  $\leq 1$ . Deshalb ist  $-1$  kein Eigenwert von  $\Phi$ . Es ist also  $1$  ein Eigenwert und  $\det A = 1$  (das hätte man natürlich auch so nachrechnen können...).

Damit finden wir (wegen der bekannten Spur) die Isometriennormalform

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}.$$

Aus

$$A - I_3 = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} \sqrt{3} - 2 & \sqrt{3} - 2 & -\sqrt{2} \\ \sqrt{3} - 2 & \sqrt{3} - 2 & -\sqrt{2} \\ \sqrt{2} & \sqrt{2} & 2\sqrt{3} - 4 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$$

ergibt sich  $b_1 := \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot (1, -1, 0)^\top$  als ein normierter Eigenvektor zum Eigenwert  $1$  von  $\Phi$ . Im Orthogonalraum dazu findet sich der dritte Standardbasisvektor  $b_2 := e_3$ , und

$$b_3 := 2 \cdot (Ab_2 - \frac{\sqrt{3}}{2}b_2) = \frac{\sqrt{2}}{2}(1, 1, 0)^\top$$

steht auf  $b_1, b_2$  senkrecht und erfüllt nach Konstruktion

$$Ab_2 = \frac{\sqrt{3}}{2}b_2 + \frac{1}{2}b_3.$$

Da  $\{b_1, b_2, b_3\}$  eine ONB ist, ist

$$S = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ -\frac{\sqrt{2}}{2} & 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

eine mögliche Wahl für  $S$ .

## II.5 (4 Punkte)

Es seien  $V$  ein endlichdimensionaler euklidischer Vektorraum mit Skalarprodukt  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  und  $\Phi$  ein Endomorphismus von  $V$  mit der Eigenschaft

$$\forall v \in V : \langle v, \Phi(v) \rangle = 0.$$

Zeigen Sie:

- Für jeden zweidimensionalen Untervektorraum  $U$  von  $V$  mit  $\Phi(U) \subseteq U$  und für jede Orthonormalbasis  $\{b_1, b_2\}$  von  $U$  gibt es eine reelle Zahl  $a$ , sodass  $\Phi(b_1) = ab_2$  und  $\Phi(b_2) = -ab_1$ .
- In der Situation aus Teil a) ist der Betrag von  $a$  von der Wahl einer Orthonormalbasis in  $U$  unabhängig.
- $-\Phi$  ist der zu  $\Phi$  adjungierte Endomorphismus, und  $\Phi$  ist normal.

*Lösung:*

- Da  $\Phi(b_1)$  auf  $b_1$  senkrecht steht und auch in  $U$  liegt, muss es ein Vielfaches von  $b_2$  sein. Genauso ist  $\Phi(b_2)$  ein Vielfaches von  $b_1$ . Es gibt also Zahlen  $a$  und  $\tilde{a}$  mit

$$\Phi(b_1) = ab_2, \quad \Phi(b_2) = \tilde{a}b_1.$$

Zu zeigen ist noch  $\tilde{a} = -a$ . Das folgt aber daraus, dass nach Voraussetzung auch  $\Phi(b_1 + b_2) = ab_2 + \tilde{a}b_1$  auf  $b_1 + b_2$  senkrecht steht:

$$0 \stackrel{!}{=} \langle ab_2 + \tilde{a}b_1, b_1 + b_2 \rangle = a + \tilde{a}.$$

Die letzte Gleichheit folgt daraus, dass  $b_1, b_2$  normiert und orthogonal sind, und aus der Bilinearität des Skalarprodukts.

- Die Abbildungsmatrix der Einschränkung von  $\Phi$  auf  $U$  bezüglich  $\{b_1, b_2\}$  ist

$$\begin{pmatrix} 0 & -a \\ a & 0 \end{pmatrix}.$$

Daher hat dieser Endomorphismus von  $U$  Determinante  $a^2$ . Da die Determinante nicht von der Wahl einer Basis abhängt, ist auch der Betrag von  $a$  von der Basiswahl unabhängig.

(Das Vorzeichen ändert sich bei geänderter Reihenfolge der Basisvektoren, aber danach war nicht gefragt...).

- Es seien  $v, w \in V$ . Dann gilt

$$\begin{aligned} 0 &= \langle \Phi(v+w), v+w \rangle = \langle \Phi(v), v \rangle + \langle \Phi(v), w \rangle + \langle \Phi(w), v \rangle + \langle \Phi(w), w \rangle \\ &= \langle \Phi(v), w \rangle + \langle \Phi(w), v \rangle, \end{aligned}$$

da  $v$  und  $w$  auf ihren Bildern unter  $\Phi$  senkrecht stehen. Wegen der Symmetrie des Skalarprodukts haben wir dann

$$\forall v, w \in V : \langle \Phi(v), w \rangle = -\langle \Phi(w), v \rangle = -\langle v, \Phi(w) \rangle = \langle v, -\Phi(w) \rangle$$

und daher ist  $\Phi^* = -\Phi$  (nach Definition der adjungierten Abbildung).

Klar folgt hieraus  $\Phi^* \circ \Phi = \Phi \circ \Phi^*$ , und das Erfülltsein dieser Gleichung ist das definierende Kriterium der Normalität von  $\Phi$ .

## II.6 (4 Punkte)

$V = \mathbb{R}^3$  sei mit dem Standardskalarprodukt ausgestattet. Mit  $e_1, e_2, e_3$  seien die Vektoren der Standardbasis bezeichnet.

In  $V$  seien die Geraden  $g$  und  $h$  durch

$$\begin{aligned}g &= \mathbb{R} \cdot e_1 = \{te_1 \mid t \in \mathbb{R}\} \\h &= e_3 + \mathbb{R} \cdot (e_1 + e_2) = \{e_3 + s(e_1 + e_2) \mid s \in \mathbb{R}\}\end{aligned}$$

gegeben.

Schließlich bezeichnen wir für  $x \in V$  mit  $d(x, g)$  und  $d(x, h)$  die Abstände von  $x$  zu den Geraden  $g$  und  $h$ .

Zeigen Sie, dass

$$Q = \{x \in V \mid d(x, g) = d(x, h)\}$$

eine Quadrik in  $V$  ist und bestimmen Sie deren affine Normalform.

*Lösung:*

Zunächst berechnen wir die Abstände vom Punkt  $x = (x_1, x_2, x_3)^\top$  zu den Geraden  $g$  und  $h$ .

Es gilt

$$d(x, g) = \min\{\sqrt{(x_1 - t)^2 + x_2^2 + x_3^2} \mid t \in \mathbb{R}\} = \sqrt{x_2^2 + x_3^2}$$

und

$$d(x, h) = \min\{\sqrt{(x_1 - s)^2 + (x_2 - s)^2 + (x_3 - 1)^2} \mid s \in \mathbb{R}\} = \sqrt{\frac{(x_1 - x_2)^2}{2} + (x_3 - 1)^2}$$

Letzteres sieht man zum Beispiel daran, dass für den Wert  $s$ , bei dem das Minimum angenommen wird, der Vektor  $(x_1 - s, x_2 - s, x_3 - 1)^\top$  auf dem Richtungsvektor  $(1, 1, 0)^\top$  von  $h$  senkrecht stehen muss:  $s = (x_1 + x_2)/2$ .

Da die Abstände niemals negativ werden, ist die Gleichung  $d(x, g) = d(x, h)$  gleichwertig mit der Gleichung  $2d(x, g)^2 = 2d(x, h)^2$ . Mit den eben berechneten Abständen ist das

$$2x_2^2 + 2x_3^2 = x_1^2 - 2x_1x_2 + x_2^2 + 2x_3^2 - 4x_3 + 2,$$

also gilt

$$Q = \{x \in \mathbb{R}^3 \mid x_1^2 - 2x_1x_2 - x_2^2 - 4x_3 + 2 = 0\},$$

und das ist eine Quadrik.

Führt man hier neue Koordinaten  $u = \sqrt{2}x_1$ ,  $v = x_1 + x_2$ ,  $w = 4x_3 - 2$  ein, so wird die Quadrik  $Q$  durch die Gleichung

$$u^2 - v^2 - w = 0$$

beschrieben. Das ist schon die affine Normalform, es handelt sich um ein hyperbolisches Paraboloid.