

**I.1** (4 Punkte)

Es sei  $(G, \cdot)$  eine Gruppe, in der für jedes Element  $x \in G$  genau ein Element  $y \in G$  existiert, sodass

$$y \cdot y = x$$

gilt. Dadurch wird eine Abbildung  $\varphi : G \rightarrow G$ ,  $x \mapsto y$ , definiert.

Zeigen Sie:

- Die Abbildung  $\varphi$  ist bijektiv.
- Wenn  $G$  abelsch ist, dann ist  $\varphi$  ein Gruppenhomomorphismus von  $G$  nach  $G$ .
- Wenn  $\varphi$  ein Gruppenhomomorphismus von  $G$  nach  $G$  ist, dann ist  $G$  abelsch.

**Lösung:**

- a) Die Abbildung  $\varphi$  ist injektiv, denn für  $x_1, x_2 \in G$  folgt aus  $\varphi(x_1) = \varphi(x_2)$  die Gleichung

$$x_1 = \varphi(x_1) \cdot \varphi(x_1) = \varphi(x_2) \cdot \varphi(x_2) = x_2.$$

Die Abbildung  $\varphi$  ist auch surjektiv, denn für  $y \in G$  und  $x := y \cdot y$  folgt  $y = \varphi(x)$  aus der Definition von  $\varphi$ .

- b) Zu zeigen ist: Wenn  $G$  abelsch ist, dann gilt für alle  $x_1, x_2 \in G$  die Gleichung

$$\varphi(x_1 \cdot x_2) = \varphi(x_1) \cdot \varphi(x_2).$$

Um dies zu zeigen, setzen wir  $z := \varphi(x_1) \cdot \varphi(x_2)$  und rechnen nach:

$$z \cdot z = \varphi(x_1) \cdot \varphi(x_2) \cdot \varphi(x_1) \cdot \varphi(x_2) \stackrel{(*)}{=} \varphi(x_1) \cdot \varphi(x_1) \cdot \varphi(x_2) \cdot \varphi(x_2) = x_1 \cdot x_2,$$

also  $z = \varphi(x_1 \cdot x_2)$  nach Definition von  $\varphi$ .

Bei (\*) wird hier die Kommutativität von  $G$  benutzt.

- c) Nun sei  $\varphi$  ein Gruppenhomomorphismus, das heißt

$$\forall x_1, x_2 \in G : \varphi(x_1 \cdot x_2) = \varphi(x_1) \cdot \varphi(x_2).$$

Damit folgt

$$\begin{aligned} \varphi(x_1) \cdot \varphi(x_1 \cdot x_2) \cdot \varphi(x_2) &= \varphi(x_1) \cdot \varphi(x_1) \cdot \varphi(x_2) \cdot \varphi(x_2) \\ &= x_1 \cdot x_2 \\ &= \varphi(x_1 \cdot x_2) \cdot \varphi(x_1 \cdot x_2) \\ &= \varphi(x_1) \cdot \varphi(x_2) \cdot \varphi(x_1) \cdot \varphi(x_2) \\ &= \varphi(x_1) \cdot \varphi(x_2 \cdot x_1) \cdot \varphi(x_2). \end{aligned}$$

Multiplikation dieser Gleichung von links mit  $(\varphi(x_1))^{-1}$  und von rechts mit  $(\varphi(x_2))^{-1}$  ergibt

$$\forall x_1, x_2 \in G : \varphi(x_1 \cdot x_2) = \varphi(x_2 \cdot x_1).$$

Da  $\varphi$  nach Teil a) insbesondere injektiv ist, folgt

$$\forall x_1, x_2 \in G : x_1 \cdot x_2 = x_2 \cdot x_1.$$

Also ist  $G$  abelsch.

**I.2** (4 Punkte)

Gegeben sei eine lineare Abbildung  $\Phi : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ , die bezüglich der Standardbasis im  $\mathbb{R}^4$  und der Standardbasis im  $\mathbb{R}^3$  die Abbildungsmatrix

$$A := \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & -1 \\ 2 & 3 & -1 & 1 \\ -2 & 0 & -5 & 3 \end{pmatrix}$$

habe.

Bestimmen Sie eine geordnete Basis  $B$  des  $\mathbb{R}^4$  und eine geordnete Basis  $C$  des  $\mathbb{R}^3$  derart, dass  $\Phi$  bezüglich  $B$  und  $C$  die folgende Abbildungsmatrix besitzt:

$$\tilde{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

**Lösung:**

Wegen

$$\text{Bild } \Phi = \underbrace{\left[ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ -5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} \right]}_{\text{lin. unabh.}} = \mathbb{R}^3$$

wählen wir die neue Basis  $C = \{c_1, c_2, c_3\}$  des  $\mathbb{R}^3$  durch

$$c_1 := \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix}, c_2 := \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}, c_3 := \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ -5 \end{pmatrix}.$$

Wir bezeichnen mit  $\{e_1, e_2, e_3, e_4\}$  die Standardbasis des  $\mathbb{R}^4$ . Für die gesuchte Basis  $B = \{b_1, b_2, b_3, b_4\}$  des  $\mathbb{R}^4$  muss dann wegen der Form von  $\tilde{A}$  gelten

$$\begin{aligned} \text{Für } i = 1, 2, 3 : \quad & \Phi(b_i) = c_i \quad \text{d. h. } A \cdot b_i = c_i \quad \text{also z. B. } b_i = e_i \\ \text{Für } i = 4 : \quad & \Phi(b_4) = 0 \quad \text{d. h. } A \cdot b_4 = 0 \end{aligned}$$

Zur Bestimmung von  $b_4$  lösen wir das homogene LGS  $A \cdot x = 0$ , indem wir den Gaußalgorithmus auf  $A$  anwenden.

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & -1 \\ 2 & 3 & -1 & 1 \\ -2 & 0 & -5 & 3 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow -2 \\ \leftarrow + \\ \leftarrow + \end{array} \begin{array}{l} ]_2 \\ ]_2 \\ ]_2 \end{array} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & -1 \\ 0 & 3 & -5 & 3 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow + \\ \leftarrow + \\ \leftarrow -5 \end{array} \begin{array}{l} ]_2 \\ ]_2 \\ ]_2 \end{array} \left| \cdot \frac{1}{3} \right. \left. \begin{array}{l} \\ \\ | (-1) \end{array} \right. \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{2}{3} \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

Daraus lesen wir  $b_4 = \begin{pmatrix} -1 \\ \frac{2}{3} \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  als mögliche Wahl für  $b_4$  ab.

**I.3** (4 Punkte)

Zeigen Sie, dass es genau eine lineare Abbildung  $\Phi : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$  gibt, für die gilt:

$$\Phi\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \Phi\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \Phi\left(\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 2 \\ -7 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad \Phi\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \Phi\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

**Lösung:**

Zuerst zeigen wir, dass

$$B := \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

eine Basis von  $\mathbb{R}^4$  ist. Das können wir beispielsweise tun, indem wir die vier Vektoren als Zeilen in eine Matrix schreiben und zeigen, dass diese Rang 4 hat. Dazu verwenden wir den Gaußalgorithmus:

$$\begin{array}{c} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow + \\ \leftarrow -1 \\ \leftarrow + \\ \leftarrow + \end{array} \left. \begin{array}{l} \left. \begin{array}{l} \leftarrow + \\ \leftarrow -1 \end{array} \right] \\ \left. \begin{array}{l} \leftarrow + \\ \leftarrow -1 \end{array} \right] \end{array} \right\}^{-1} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow + \\ \leftarrow + \\ \leftarrow -1 \end{array} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} | \cdot \frac{1}{2} \\ \leftarrow + \end{array} \left. \right\}^{-1} \\ \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{array}$$

$B$  ist also eine Basis von  $\mathbb{R}^4$ . Nach dem Satz über die lineare Fortsetzung gibt es dann genau einen Endomorphismus  $\Phi \in \text{End}(\mathbb{R}^4)$ , der auf den vier Basisvektoren die vorgeschriebenen Werte annimmt. Wir müssen nun nur noch überprüfen, ob auch gilt:

$$\Phi\left(\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 2 \\ -7 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

Dazu schreiben wir den abzubildenden Vektor als Linearkombination der Basisvektoren aus  $B$  und benutzen die Linearität von  $\Phi$ :

$$\begin{aligned} \Phi\left(\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}\right) &= \Phi\left((-1) \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + 1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right) \\ &= (-1) \cdot \Phi\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}\right) + 0 \cdot \Phi\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) + 1 \cdot \Phi\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right) + 2 \cdot \Phi\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right) \\ &= (-1) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 0 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + 1 \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -7 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}. \quad \checkmark \end{aligned}$$

#### I.4 (4 Punkte)

Es seien  $V$  ein  $n$ -dimensionaler reeller Vektorraum und  $\psi \in V^*$  eine von der Nullabbildung verschiedene Linearform. Weiter sei  $\Phi : V \rightarrow V$  ein Endomorphismus von  $V$  mit der Eigenschaft

$$\psi \circ \Phi = \psi.$$

Zeigen Sie:

- $\Phi$  besitzt den Eigenwert 1.
- Ist  $W$  ein Untervektorraum von  $V$  mit  $V = \text{Kern}(\psi) \oplus W$  und  $\Phi(W) \subset W$ , so wird  $W$  von einem Eigenvektor zum Eigenwert 1 erzeugt.

#### Lösung:

- a) Es gilt

$$1 \text{ ist Eigenwert von } \Phi \iff \text{Kern}(\Phi - \text{id}) \neq \{0\} \iff \Phi - \text{id} \text{ ist } \mathbf{nicht} \text{ injektiv}$$

Wegen  $\dim V = n$  ist dies äquivalent dazu, dass  $\Phi - \text{id}$  nicht bijektiv ist.

Aus der Beziehung

$$\psi \circ \Phi = \psi = \psi \circ \text{id}$$

folgern wir

$$\psi \circ (\Phi - \text{id}) = 0.$$

Wäre  $\Phi - \text{id}$  bijektiv, so folgte  $\psi = 0$ , ein Widerspruch zur Voraussetzung. Die Abbildung  $\Phi - \text{id}$  ist somit nicht injektiv und 1 ist dann ein Eigenwert von  $\Phi$ .

- b) Sei  $W$  ein  $\Phi$ -invarianter Komplementärraum zu  $U := \text{Kern}(\psi)$ . Wegen  $\dim U = n - 1$  folgt aus dem Dimensionssatz  $\dim W = 1$ . Sei  $W = [w], w \neq 0$ . Wegen  $\Phi(W) \subset W$  gilt dann  $\Phi(w) = c \cdot w$ . Es bleibt zu zeigen, dass  $w$  ein Eigenvektor zum Eigenwert 1 ist, d.h.  $c = 1$ .

Es gilt aber einerseits

$$\psi \circ \Phi(w) = c\psi(w)$$

und andererseits

$$\psi \circ \Phi(w) = \psi(w),$$

also

$$\psi(w) = c\psi(w).$$

Da  $w$  nicht in  $\text{Kern}(\psi)$  enthalten ist, gilt  $\psi(w) \neq 0$  und wir erhalten  $c = 1$ .

**I.5** (4 Punkte)

Es seien  $V = \{(x_k)_{k \in \mathbb{N}} : x_k \in \mathbb{R}\}$  der reelle Vektorraum der reellen Folgen und  $\Phi : V \longrightarrow V$  der durch

$$(x_k)_{k \in \mathbb{N}} \longmapsto (x_{k+1})_{k \in \mathbb{N}}$$

definierte Endomorphismus von  $V$ .

Bestimmen Sie die Eigenwerte und die Eigenräume von  $\Phi$ .

**Lösung:**

$c \in \mathbb{R}$  ist ein Eigenwert von  $\Phi$ , falls eine von der Nullfolge verschiedene Folge  $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}$  existiert mit

$$\Phi((x_k)_{k \in \mathbb{N}}) = c(x_k)_{k \in \mathbb{N}}.$$

Nach Definition von  $\Phi$  ist dies genau dann der Fall, wenn

$$x_{k+1} = cx_k$$

für alle  $k \in \mathbb{N}$  gilt. Durch Induktion ergibt sich daraus

$$x_{k+1} = c^k x_1 \quad (*)$$

für alle  $k \in \mathbb{N}$ . Setzen wir speziell  $x_1 = 1$ , so folgt zunächst, dass jede Zahl  $c \in \mathbb{R}$  Eigenwert von  $\Phi$  ist.

Ein zum Eigenwert  $c \in \mathbb{R}$  gehörender Eigenvektor ist die Folge  $(1, c, c^2, c^3, \dots)$ .

Andererseits folgt aus (\*), dass jeder Eigenvektor zum Eigenwert  $c$  die Form  $(a c^{k-1})_{k \in \mathbb{N}}$ ,  $a \in \mathbb{R}$  hat. Damit folgt für den zugehörigen Eigenraum

$$E_c = \left[ (c^{k-1})_{k \in \mathbb{N}} \right] = \left[ (1, c, c^2, c^3, \dots) \right]$$

**I.6** (4 Punkte)

Es seien  $V$  ein reeller endlichdimensionaler Vektorraum mit  $\dim V = n \geq 2$  und  $\{b_1, \dots, b_n\}$  eine Basis von  $V$ . Weiter sei durch

$$\Phi(b_i) := \sum_{\substack{k=1 \\ k \neq i}}^n b_k, \quad (i = 1, \dots, n)$$

ein Endomorphismus  $\Phi$  von  $V$  definiert.

- Berechnen Sie das charakteristische Polynom von  $\Phi$ .
- Zeigen Sie, dass  $\Phi$  diagonalisierbar ist und geben Sie eine Abbildungsmatrix von  $\Phi$  in Diagonalform an.

**Lösung:**

a) Die Abbildungsmatrix von  $\Phi$  bezüglich der Basis  $\{b_1, \dots, b_n\}$  ist gegeben durch

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 1 \\ 1 & \dots & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Für das charakteristische Polynom von  $\Phi$  ergibt sich nach Subtraktion der ersten Zeile von allen anderen Zeilen und anschließender Addition aller anderen Spalten zur ersten:

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} -x & 1 & \dots & 1 \\ 1 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 1 \\ 1 & \dots & 1 & -x \end{vmatrix} &= \begin{vmatrix} -x & 1 & \dots & \dots & 1 \\ 1+x & -1-x & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 1+x & 0 & \dots & 0 & -1-x \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} (n-1)-x & 1 & \dots & \dots & 1 \\ 0 & -1-x & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & & & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & \dots & 0 & -1-x \end{vmatrix} \\ &= (-1)^n (x - (n-1))(x+1)^{(n-1)} \end{aligned}$$

b) Wie man leicht nachrechnet, ist für die Abbildungsmatrix  $A$  der Vektor  $(1, \dots, 1)^\top$  Eigenvektor zum Eigenwert  $(n-1)$ ; damit ist  $b_1 + \dots + b_n$  Eigenvektor von  $\Phi$  zum Eigenwert  $n-1$ . Da der zugehörige Eigenraum  $E_{n-1}$  eindimensional ist, gilt  $E_{n-1} = [b_1 + \dots + b_n]$ .

Für den Eigenwert  $-1$  ergibt sich der zugehörige Eigenraum  $E_{-1}$  als  $\text{Kern}(\Phi + \text{id})$ . Wir lösen das homogene LGS  $(A + E)x = 0$  und erhalten

$$\begin{pmatrix} 1 & \dots & 1 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \dots & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & \dots & 1 \\ 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$$

Damit gilt  $E_{-1} = [b_1 - b_2, b_1 - b_3, \dots, b_1 - b_n]$

Es gilt also  $\dim E_{-1} = n-1$ , woraus sich wegen  $\dim E_{-1} + \dim E_{n-1} = n$  die Diagonalisierbarkeit von  $\Phi$  ergibt.  $\Phi$  hat bezüglich der aus den angegebenen Eigenvektoren zusammengesetzten Basis die Abbildungsmatrix

$$\begin{pmatrix} (n-1) & 0 & \dots & 0 \\ 0 & -1 & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

**II.1** (4 Punkte)

Gegeben sei die reelle Matrix

$$A := \begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

- (a) Berechnen Sie die Jordan'sche Normalform der Matrix  $A$ .  
 (b) Zeigen Sie, dass es keine Matrix  $B$  mit folgenden Eigenschaften gibt:  
 (i) Die Matrizen  $A$  und  $B$  sind ähnlich.  
 (ii) Es gilt

$$B^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

**Lösung:**

$$\begin{aligned} \text{a) } p(x) &= \begin{vmatrix} -1-x & 0 & -1 & 0 \\ 1 & -1-x & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1-x & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1-x \end{vmatrix} = (-1-x) \begin{vmatrix} -1-x & -1 & 0 \\ 1 & 1-x & 1 \\ 0 & 1 & -1-x \end{vmatrix} \begin{matrix} \leftarrow + \\ \\ \leftarrow + \end{matrix} = \\ &= (-1-x)^2 \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1-x & 1 \\ 0 & 1 & -1-x \end{vmatrix} \begin{matrix} \leftarrow -1 \\ \leftarrow + \\ \leftarrow + \end{matrix} = (-1-x)^2 \begin{vmatrix} 1-x & 0 \\ 1 & -1-x \end{vmatrix} = (-1-x)^3(1-x) \end{aligned}$$

Damit hat  $A$  den dreifachen Eigenwert  $\lambda_1 = -1$  und den einfachen Eigenwert  $\lambda_2 = 1$ . Weiter gilt

$$\text{Rang}(A - \lambda_1 E) = \text{Rang}(A + E) = \text{Rang} \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = 3.$$

Damit existiert ein Jordankästchen zum Eigenwert  $\lambda_1 = -1$  und  $A$  hat die Jordan'sche Normalform

$$\tilde{A} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

b) Wenn eine solche Matrix  $B$  existiert, so gilt

$$A \sim B \implies \tilde{A}^2 \sim B^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \implies \text{JNF}(\tilde{A}^2) = \text{JNF}(B^2) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

$\tilde{A}^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$  hat den algebraisch vierfachen Eigenwert  $\lambda = 1$ . Mit  $\text{Rang}(\tilde{A}^2 - E) = \text{Rang} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 2$  folgt, dass es in der Jordan'schen Normalform von  $\tilde{A}^2$  genau zwei Jordankästchen gibt. Da die JNF von  $B^2$  drei Jordankästchen enthalten müsste, kann es so eine Matrix  $B$  nicht geben.

## II.2 (4 Punkte)

Auf dem Vektorraum  $V = \mathbb{R}^3$  sei mit der symmetrischen Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 1 & 2 & -3 \\ -2 & -3 & 5 \end{pmatrix}$$

eine symmetrische Bilinearform  $F$  durch  $F(x, y) := x^\top Ay$  definiert.

- a) Sei  $\{e_1, e_2, e_3\}$  die Standardbasis von  $V$ . Zeigen Sie, dass zwar die Einschränkung von  $F$  auf die 2-dimensionalen Unterräume

$$[e_1, e_2], \quad [e_1, e_3], \quad [e_2, e_3]$$

ein Skalarprodukt ist, aber  $F$  selbst nicht.

- b) Sei  $U := \left[ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right] \subset V$ . Zeigen Sie, dass durch

$$\tilde{F}(x + U, y + U) := F(x, y)$$

ein Skalarprodukt auf dem Faktorraum  $V/U$  definiert wird. Vergessen Sie nicht, die Wohldefiniertheit zu überprüfen!

### Lösung:

- a) Die Symmetrie und Bilinearität von  $F|_{[e_i, e_j]}$  folgt, da diese Eigenschaften für  $A$  gelten.

Die Fundamentalmatrix von  $F|_{[e_1, e_2]}$  bezüglich der Basis  $\{e_1, e_2\}$  ist

$$G_{12} = \begin{pmatrix} F(e_1, e_1) & F(e_1, e_2) \\ F(e_2, e_1) & F(e_2, e_2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

Diese Matrix ist nach dem Hurwitz-Kriterium positiv definit, d.h.  $F|_{[e_1, e_2]}$  ist ein Skalarprodukt.

Analog gilt die positive Definitheit für die Fundamentalmatrizen

$$G_{13} = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 5 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad G_{23} = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ -3 & 5 \end{pmatrix} \quad \text{für } F|_{[e_1, e_3]} \text{ und } F|_{[e_2, e_3]}.$$

$F$  ist kein Skalarprodukt, denn für  $x = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}^\top \neq 0$  gilt  $F(x, x) = 0$ .

- b)  $\tilde{F}$  ist **wohldefiniert**:

Für  $x, x', y, y'$  gelte  $x + U = x' + U$ ,  $y + U = y' + U$ , d.h. es existieren  $u_x, u_y \in U$  sodass  $x' = x + u_x$ ,  $y' = y + u_y$ . Da  $U = \text{Kern} A$ , gilt für beliebiges  $u \in U$

$$u^\top A = (A^\top u)^\top = (Au)^\top = 0, \text{ also}$$

$$\begin{aligned} \tilde{F}(x' + U, y' + U) &= F(x', y') = (x')^\top Ay' = (x + u_x)^\top A(y + u_y) \\ &= x^\top Ay + u_x^\top Ay + x^\top Au_y + u_x^\top Au_y \\ &= x^\top Ay = \tilde{F}(x + U, y + U). \end{aligned}$$

Die **Symmetrie** und **Bilinearität** von  $\tilde{F}$  folgt aus der von  $F$ .

$\tilde{F}$  ist **positiv definit**, denn bzgl. der Basis  $\{e_1 + U, e_2 + U\}$  ist  $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$  die Fundamentalmatrix von  $\tilde{F}$ , die nach Teil a) positiv definit ist.



### II.3 (4 Punkte)

Es seien  $V$  ein endlichdimensionaler euklidischer Vektorraum und  $\Phi : V \rightarrow V$  ein selbstadjungierter Endomorphismus.

Zeigen Sie, dass es einen selbstadjungierten Endomorphismus  $\Psi : V \rightarrow V$  gibt, so dass gilt:

$$\Psi^3 = \Phi.$$

#### Lösung:

Da  $\Phi$  selbstadjungiert ist, existiert eine Orthonormalbasis  $B = \{b_1, \dots, b_n\}$  aus Eigenvektoren von  $\Phi$ . Bezüglich  $B$  hat  $\Phi$  dann eine Abbildungsmatrix  $A$  der Gestalt

$$A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \lambda_n \end{pmatrix}$$

wobei  $n = \dim V$  und  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$  die Eigenwerte von  $\Phi$  sind. Wir setzen für  $1 \leq i \leq n$

$$\mu_i = \sqrt[3]{\lambda_i}$$

und definieren eine Abbildung  $\Psi_1 : V \rightarrow V$  durch die lineare Fortsetzung der auf  $B$  definierten Bilder

$$\Psi_1(b_i) = \mu_i \cdot b_i \quad (1 \leq i \leq n).$$

$\Psi_1$  hat bezüglich der Basis  $B$  die Abbildungsmatrix

$$C = \begin{pmatrix} \mu_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \mu_n \end{pmatrix}$$

Da  $A$  und  $C$  Abbildungsmatrizen von  $\Phi$  und  $\Psi_1$  bezüglich derselben Orthonormalbasis  $B$  sind, folgt aus der Matrizenidentität  $C^3 = A$  sofort

$$\Psi_1^3 = \Phi.$$

Also existiert  $\Psi := \Psi_1$  mit der vorgegebenen Eigenschaft. Insbesondere ist dieses  $\Psi$  sogar selbstadjungiert, da  $C$ , die Abbildungsmatrix von  $\Psi$  bezüglich der ONB  $B$ , Diagonalgestalt und reelle Diagonaleinträge hat.

## II.4 (4 Punkte)

Im euklidischen Standardvektorraum  $\mathbb{R}^4$  sei bezüglich der Standardbasis eine Isometrie durch ihre Abbildungsmatrix

$$A = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 3 & -\sqrt{3} & -1 & \sqrt{3} \\ \sqrt{3} & 3 & \sqrt{3} & 1 \\ -1 & -\sqrt{3} & 3 & \sqrt{3} \\ -\sqrt{3} & 1 & -\sqrt{3} & 3 \end{pmatrix}$$

gegeben.

Bestimmen Sie die Normalform  $\tilde{A}$  dieser Isometrie und eine orthogonale Matrix  $S$ , die  $\tilde{A} = S^T A S$  erfüllt.

**Lösung:** Zur Bestimmung der Normalform betrachten wir die symmetrische Matrix

$$B := A + A^T = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 3 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

Die Eigenwerte dieser Matrix sind  $\lambda_1 = 2$  (2-fach) und  $\lambda_2 = 1$  (ebenfalls 2-fach). Mit  $\cos \omega := \frac{\lambda_2}{2}$  erhalten wir folgende Normalform:

$$\tilde{A} = \begin{pmatrix} \frac{\lambda_1}{2} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{\lambda_1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \cos \omega & -\sin \omega \\ 0 & 0 & \sin \omega & \cos \omega \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ 0 & 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}.$$

Bestimmung einer zugehörigen Transformationsmatrix: Wir bestimmen die zu  $\lambda_1$  und  $\lambda_2$  gehörigen Eigenräume  $E_{\lambda_1}$  und  $E_{\lambda_2}$  von  $B$  und erhalten

$$E_{\lambda_1} = \left[ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right] =: [c_1, c_2] \quad \text{und} \quad E_{\lambda_2} = \left[ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right] =: [c_3, c_4].$$

Eine ONB  $\{b_1, b_2\}$  in  $E_{\lambda_1}$  erhält man durch  $b_1 := \frac{1}{\sqrt{2}}c_1$  und  $b_2 := \frac{1}{\sqrt{2}}c_2$ .

In  $E_{\lambda_2}$  bestimmen wir analog eine ONB  $\{b_3, b_4\}$  durch  $b_3 := \frac{1}{\sqrt{2}}c_3$  und  $b_4 := \frac{1}{\sqrt{2}}c_4$ .

Wegen

$$A \cdot b_3 = \frac{1}{4\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 2 \\ 2\sqrt{3} \\ 2 \\ -2\sqrt{3} \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{\sqrt{3}}{2} \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{2}b_3 + \frac{\sqrt{3}}{2}b_4$$

harmonisiert das Vorzeichen in der Normalform mit der Reihenfolge der Vektoren  $b_3$  und  $b_4$ . Damit hat  $A$  bezüglich der Basis  $\{b_1, b_2, b_3, b_4\}$  die Normalform  $\tilde{A}$  und

$$S = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

ist eine Matrix der gewünschten Art.

## II.5 (4 Punkte)

Es seien  $V = \mathbb{C}^3$  und  $\Phi \in \text{End}(V)$  derjenige Endomorphismus, der bezüglich der Standardbasis von  $V$  durch die Abbildungsmatrix

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

gegeben ist.

- Zeigen Sie, dass  $\Phi$  diagonalisierbar ist und bestimmen Sie eine Basis aus Eigenvektoren von  $\Phi$ .
- Geben Sie alle Skalarprodukte von  $V$  an, bezüglich derer  $\Phi$  normal ist.
- Überprüfen Sie, ob es ein Skalarprodukt gibt, bezüglich dessen  $\Phi$  selbstadjungiert ist.

### Lösung:

- a) Das charakteristische Polynom von  $\Phi$  ist

$$\det \begin{pmatrix} 1-x & 1 & 1 \\ -2 & -1-x & 0 \\ 1 & 0 & -x \end{pmatrix} = (-x)^3 + x + (x+1) - 2x = -x^3 + 1.$$

Daran sieht man die Eigenwerte  $1, \zeta$  und  $\zeta^2$  von  $\Phi$ , wobei  $\zeta = -\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}i$  eine dritte Einheitswurzel ist. Da es drei verschiedene Eigenwerte gibt, ist  $\Phi$  diagonalisierbar.

Nun bestimmen wir Eigenvektoren zu den Eigenwerten. Die Eigenräume werden von den folgenden Vektoren aufgespannt:

$$\lambda = 1 : b_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \lambda = \zeta : b_2 = \begin{pmatrix} \zeta \\ 2\zeta^2 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \lambda = \zeta^2 : b_3 = \begin{pmatrix} \zeta^2 \\ 2\zeta \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Hierbei ist es hilfreich, die Gleichung

$$\zeta^2 + \zeta + 1 = \frac{\zeta^3 - 1}{\zeta - 1} = 0$$

zu benutzen.

- b) Nach dem Spektralsatz ist  $\Phi$  genau dann normal, wenn es eine Orthogonalbasis aus Eigenvektoren gibt.

Die gesuchten Skalarprodukte sind genau diejenigen, die  $B := \{b_1, b_2, b_3\}$  als Orthogonalbasis besitzen, deren Fundamentalmatrix bezüglich  $B$  also diagonal ist.

Anders gesagt: Wenn  $a_1, a_2, a_3 > 0$  reelle Zahlen sind, so wird ein Skalarprodukt  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  auf  $\mathbb{C}^3$  definiert durch

$$\forall x, y \in \mathbb{C}^3 : x = x_1 b_1 + x_2 b_2 + x_3 b_3, \quad y = y_1 b_1 + y_2 b_2 + y_3 b_3, \quad \langle x, y \rangle := \sum_{i=1}^3 a_i x_i \overline{y_i}.$$

Genau bezüglich Skalarprodukten dieser Art ist  $\Phi$  normal.

- c) Insbesondere sind nach Teil a) nicht alle Eigenwerte reell, und  $\Phi$  kann bezüglich keines Skalarprodukts selbstadjungiert sein, denn der Spektralsatz sagt ja auch, dass selbstadjungierte Endomorphismen nur reelle Eigenwerte haben.

## II.6 (4 Punkte)

In einem  $n$ -dimensionalen affinen Raum  $A$  ( $n \geq 2$ ) sei eine von der identischen Abbildung verschiedene Affinität  $\varphi$  gegeben mit folgender Eigenschaft:

Für je zwei Punkte  $P$  und  $Q$  mit  $P \neq \varphi(P)$  und  $Q \neq \varphi(Q)$  sind die Verbindungsgeraden von  $P$  mit  $\varphi(P)$  sowie von  $Q$  und  $\varphi(Q)$  parallel.

Zeigen Sie:

Besitzt  $\varphi$  einen Fixpunkt, so ist die Menge der Fixpunkte von  $\varphi$  eine Hyperebene.

### Lösung:

Wählen wir den Fixpunkt von  $\varphi$  als Ursprung, so können wir  $A$  mit dem zugehörigen Vektorraum  $V$  identifizieren und  $\varphi$  hat die Gestalt:

$$\varphi(x) = \Phi(x) \quad , \Phi : V \rightarrow V \text{ linear und bijektiv.}$$

Dann gilt

$$\varphi(x) = x \iff (\Phi - \text{id}_V)(x) = 0 \iff x \in \text{Kern}(\Phi - \text{id}_V) =: H$$

Zu zeigen:  $\dim H = n - 1$ .

**1. Möglichkeit:** Indirekt: Annahme:  $\dim H =: k < n - 1$

Wir ergänzen eine Basis  $\{b_1, \dots, b_k\}$  von  $H$  zu einer Basis  $\{b_1, \dots, b_k, c_1, \dots, c_{n-k}\}$  von  $V$ .

Gilt  $c_1 \notin H \implies \varphi(c_1) \neq c_1 \implies g = c_1 + [(\Phi(c_1) - c_1)]$  ist Gerade durch  $c_1$  und  $\varphi(c_1)$ .

Analog gilt für  $c_2 \notin H$ , dass  $h = c_2 + [(\Phi(c_2) - c_2)]$  die Gerade durch  $c_2$  und  $\varphi(c_2)$  ist.

Aus  $g \parallel h$  folgt  $\Phi(c_2) - c_2 = t(\Phi(c_1) - c_1)$  bzw.  $(\Phi - \text{id}_V)(c_2 - tc_1) = 0$ .

Daraus folgt, dass  $c_2 - tc_1 \in \text{Kern}(\Phi - \text{id}_V)$  gilt, womit  $\{b_1, \dots, b_k, c_1, c_2\}$  linear abhängig wäre. Also muss  $\dim H \geq n - 1$  sein. Wegen  $\varphi \neq \text{id}$  letztendlich  $\dim H = n - 1$ .

**2. Möglichkeit:** Nach Voraussetzung gilt

$$\forall c_1, c_2 \in V \setminus H : [(\Phi - \text{id}_V)(c_1)] = [(\Phi - \text{id}_V)(c_2)]$$

Da  $\Phi \neq \text{id}_V$  folgt

$$\text{Rang}(\Phi - \text{id}_V) = 1$$

Daraus folgt, dass  $H = \text{Kern}(\Phi - \text{id}_V)$  die Dimension  $n - 1$  hat.