

Übungen zur Kursvorlesung Physik II (Elektrodynamik) Sommersemester 2008

Übungsblatt Nr. 2

Aufgabe 9: Ladungsverteilung

a) Die Gesamtladung einer kreisförmigen Oberfläche ist gegeben durch:

$$Q = \int_A \sigma(r) dA = \int_0^a \int_0^{2\pi} \sigma(r) r dr d\phi$$

$$(i) \quad Q = \int_0^a \int_0^{2\pi} \sigma_0 \frac{r}{a} r dr d\phi = \frac{\sigma_0}{a} \int_0^a r^2 dr \int_0^{2\pi} d\phi = \frac{\sigma_0}{a} \cdot \left[\frac{1}{3} r^3 \right]_0^a \cdot [\phi]_0^{2\pi} = \frac{2}{3} \sigma_0 \pi a^2$$

$$(ii) \quad Q = \int_0^a \int_0^{2\pi} \sigma_0 e^{-\frac{r}{a}} r dr d\phi = 2\pi \sigma_0 \cdot \underbrace{\int_0^a r \cdot e^{-\frac{r}{a}} dr}_{(A)} \tag{I}$$

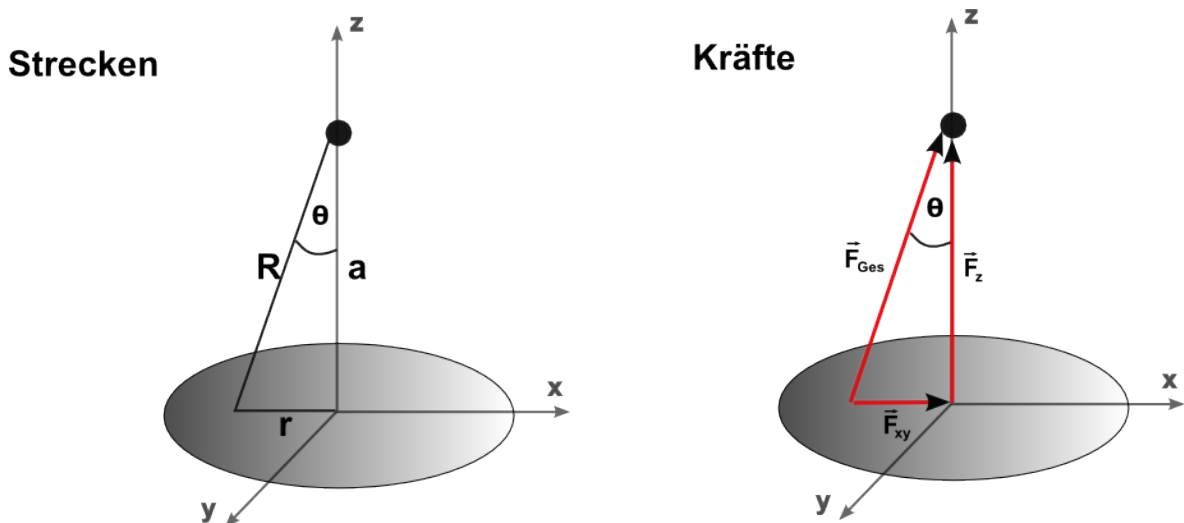
Integriere nun den Term (A) mit partieller Integration:

$$\int_0^a \underbrace{r}_{f'} \cdot \underbrace{e^{-\frac{r}{a}}}_{g'} dr = \left[\underbrace{r}_{f} \cdot \underbrace{\left(-a e^{-\frac{r}{a}}\right)}_g \right]_0^a - \int_0^a \underbrace{1}_{f'} \cdot \underbrace{\left(-a e^{-\frac{r}{a}}\right)}_g dr = \left[\frac{-a^2}{e} - 0 \right] - \left[a^2 e^{-\frac{r}{a}} \right]_0^a = \frac{-2a^2}{e} + a^2$$

Wiedereinsetzen in (I):

$$Q = 2\pi \sigma_0 \cdot \left(-\frac{2a^2}{e} + a^2 \right) = 2\pi \sigma_0 a^2 \cdot \left(1 - \frac{2}{e} \right)$$

b) Betrachten wir uns zunächst mal eine Skizze des Problems:



Die Kraft wird nun mit Hilfe des Coulomb-Gesetzes ausgedrückt:

$$d\vec{F}_{Ges} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\sigma dA}{|\vec{R}|^2} \cdot \vec{e}_F$$

Aus Symmetriegründen folgt, dass die horizontalen Kraftkomponenten in der x-y-Ebene wegfallen (die Probeladung liegt genau über dem Mittelpunkt der Kreisscheibe und die Ladungsverteilung $\sigma \sim r$). Daher können wir uns auf die z-Komponente der Kraft beschränken:

$$\cos\theta = \frac{|\vec{F}_z|}{|\vec{F}_{Ges}|} \quad \rightarrow \quad |d\vec{F}_z| = \cos\theta \cdot |d\vec{F}_{Ges}|$$

$$\rightarrow dF = |d\vec{F}_z| = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\sigma dA}{|\vec{R}|^2} \cdot \cos\theta$$

Nun können wir $|\vec{R}| = R$ ausdrücken durch:

$$\cos\theta = \frac{a}{R} \quad \rightarrow \quad R = \frac{a}{\cos\theta}$$

$$\rightarrow dF = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\sigma dA}{a^2} \cdot \cos^3\theta$$

Wenn wir nun unsere Ladungsdichte σ und unser Flächenelement dA aus a) einfügen, folgt:

$$\rightarrow dF = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\left(\sigma_0 \frac{r}{a} \cdot r dr d\phi\right)}{a^2} \cdot \cos^3\theta = \frac{q\sigma_0}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{r^2 dr}{a^3} \cdot \cos^3\theta \cdot d\phi \quad \text{(II)}$$

Nun wollen wir noch das r durch a und θ ausdrücken:

$$\tan\theta = \frac{r}{a} \quad \rightarrow \quad r = \tan\theta \cdot a$$

Zudem müssen wir nun natürlich auch dr ersetzen:

$$r = \tan\theta \cdot a \quad \rightarrow \quad \frac{dr}{d\theta} = \frac{d}{d\theta}(\tan\theta) \cdot a = \frac{d}{d\theta}\left(\frac{\sin\theta}{\cos\theta}\right) \cdot a = \frac{\sin^2\theta + \cos^2\theta}{\cos^2\theta} \cdot a = \frac{a}{\cos^2\theta}$$

$$\rightarrow dr = \frac{a}{\cos^2\theta} d\theta$$

Einsetzen von r und dr in (II):

$$dF = \frac{q\sigma_0}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\tan^2\theta \cdot a^2 \cdot \frac{a}{\cos^2\theta} d\theta}{a^3} \cdot \cos^3\theta d\phi = \frac{q\sigma_0}{4\pi\epsilon_0} \cdot \tan^2\theta \cos\theta d\theta d\phi$$

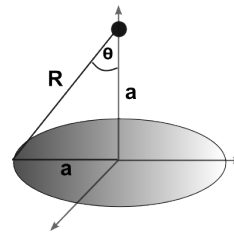
$$= \frac{q\sigma_0}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\sin^2\theta}{\cos^2\theta} \cos\theta d\theta d\phi = \frac{q\sigma_0}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{1 - \cos^2\theta}{\cos\theta} d\theta d\phi = \frac{q\sigma_0}{4\pi\epsilon_0} \cdot \left(\frac{1}{\cos\theta} - \cos\theta\right) d\theta d\phi$$

Nun integrieren wir dF um F zu erhalten. Dazu benötigen wir erstmal unsere Integralsgrenzen. Da wir immer noch einen Vollkreis haben, muss $d\phi$ im Intervall $[0, 2\pi]$ integriert werden. θ hingegen muss so lange integriert werden, bis R den Kreisrand berührt:

$$\rightarrow \tan \theta = \frac{a}{a} = 1$$

$$\rightarrow \theta = \frac{\pi}{4}$$

\rightarrow integrieren in $[0, \pi/4]$



Jetzt integrieren wir:

$$F = \int^F dF = \frac{q \sigma_0}{4 \pi \epsilon_0} \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^{\pi/4} \left(\frac{1}{\cos \theta} - \cos \theta \right) d\theta = \frac{q \sigma_0}{2 \epsilon_0} \int_0^{\pi/4} \left(\frac{1}{\cos \theta} - \cos \theta \right) d\theta$$

Mit Hilfe der Hinweise auf unter der Aufgabe kommen wir nun auf folgende Lösung:

$$F = \frac{q \sigma_0}{2 \epsilon_0} \left[\ln \left(\frac{1}{\cos \theta} + \tan \theta \right) - \sin \theta \right]_0^{\pi/4} \approx 0,087 \cdot \frac{q \sigma_0}{\epsilon_0}$$

A10: Ablenkung im E-Feld

a) Da wir uns am Anfang entlang der x-Achse bewegen, haben wir nur in der x-Komponente eine Geschwindigkeit v_x mit:

$$E_{kin} = \frac{1}{2} m_e v_x^2 \quad \rightarrow v_x = \sqrt{\frac{2 E_{kin}}{m_e}}$$

Auf das Teilchen wirkt durch das \vec{E} -Feld eine Kraft \vec{F} :

$$\vec{E} = \frac{\vec{F}}{e} \quad \rightarrow \vec{F} = m_e \cdot \vec{a} = \vec{E} \cdot e \quad \rightarrow \vec{a} = \frac{\vec{E} \cdot e}{m_e} = \frac{|\vec{E}| \cdot e}{m_e} \cdot \vec{e}_y$$

Die Kraft führt also nur zu einer Beschleunigung in der y-Komponente. Mit den Anfangsbedingungen $\dot{y}(0) = y(0) = 0$ folgt:

$$\rightarrow \ddot{y} = \frac{|\vec{E}| \cdot e}{m_e} = \frac{E \cdot e}{m_e} \quad \rightarrow y = \frac{E \cdot e}{2 m_e} \cdot t^2$$

Da wir keine Beschleunigung in der x-Richtung haben, haben wir eine konstante Geschwindigkeit v_x , die natürlich der Anfangsgeschwindigkeit entspricht:

$$\rightarrow \dot{x} = v_x \quad x = v_x \cdot t \quad \rightarrow t = \frac{x}{v_x}$$

Dies setzen wir nun in unseren y(t)-Term ein, um einen y(x)-Term zu erhalten:

$$y = \frac{E \cdot e}{2 m_e} \cdot t^2 = \frac{E \cdot e}{2 m_e} \cdot \left(\frac{x}{v_x} \right)^2 = \frac{E \cdot e}{2 m_e v_x^2} \cdot x^2 = \frac{E \cdot e}{2 m_e \left(\frac{2 E_{kin}}{m_e} \right)} \cdot x^2 = \frac{E \cdot e}{4 E_{kin}} x^2 = 2,67 \cdot \frac{x^2}{m}$$

b) Da das Ende der Ablenkplatten sich bei $x=0,04\text{ m}$ befindet, setzen wir einfach diesen Wert in unsere Funktion $y(x)$ ein um die entsprechende Ablenkung zu erhalten:

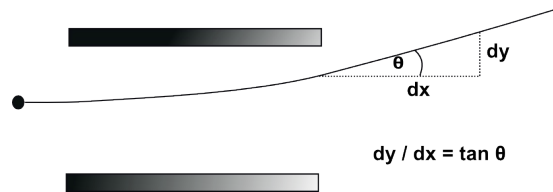
$$y(0,04\text{ m}) = \frac{2,67 \cdot (0,04\text{ m})^2}{m} = 0,004272\text{ m} = 4,272\text{ mm}$$

c) Wir bilden nun die Ableitung von $y(x)$ um die Steigung der Bewegung zu erhalten. Diese Steigung entspricht dem Tangens des Winkels θ den wir suchen:

$$y'(x) = 5,34 \frac{x}{s}$$

$$y'(0,04\text{ m}) = \tan \theta$$

$$\rightarrow \theta = \arctan(0,04\text{ m}) = \arctan 0,2136 = 0,21 = 12^\circ$$

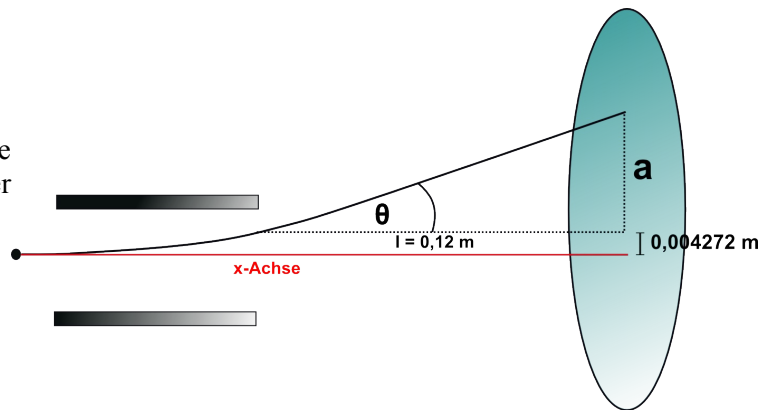


d) Wir haben nun den Winkel θ und die Länge $l=0,12\text{ m}$ und können somit die Strecke z berechnen, die das Elektron in y-Richtung vom Ende der Ablenkplatte bis zum Schirm zurücklegt.

$$z = 0,004272\text{ m} [\text{aus Aufgabenteil b)] + a$$

Nun benötigen wir noch die Strecke a . Diese können wir mit Hilfe trigonometrischer Beziehungen errechnen:

$$\tan \theta = \frac{a}{0,12\text{ m}} \rightarrow a = \tan \theta \cdot 0,12\text{ m} \approx 0,0255\text{ m}$$



Somit folgt für die Gesamtstrecke z :

$$z = 0,004272\text{ m} + 0,255\text{ m} \approx 0,03\text{ m} = 3\text{ cm}$$

A11:

a) Auf die Spannung, die wir benötigen um das Elektron auf 95 % der Lichtgeschwindigkeit zu beschleunigen, kommen wir, indem wir die Relation zwischen (hier kinetischer) Energie und Spannung betrachten:

$$U = \frac{E}{q} = \frac{E}{e}$$

Für die relativistische kinetische Energie gilt:

$$E = m_0 c^2 \cdot (\gamma - 1) \quad \text{mit } \gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - v^2/c^2}}$$

Setzen wir nun also $v = 0,95 \cdot c$ folgt:

$$E = m_0 c^2 \cdot \left(\frac{1}{\sqrt{1 - \frac{(0,95c)^2}{c^2}}} - 1 \right) \approx 1,8 \cdot 10^{-13} \text{ J} \quad \rightarrow U = \frac{E}{e} = 1,125 \cdot 10^6 \text{ V}$$

b) Zunächst betrachten wir die Relation von der kinetischen Energie $E_{kin} = E$ und der Geschwindigkeit v :

$$E = m_0 c^2 \cdot (\gamma - 1) = m_0 c^2 \cdot \left(\frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} - 1 \right) \quad \rightarrow \frac{v}{c} = \sqrt{1 - \frac{(m_0 c^2)^2}{(m_0 c^2 + E)^2}}$$

Nun müssen wir zunächst die Energie in Joule umrechnen:

$$E = 10^{10} \text{ eV} = 10^{10} \cdot 1,6 \cdot 10^{-19} \text{ C} \cdot \frac{\text{J}}{\text{C}} = 1,6 \cdot 10^{-9} \text{ J}$$

Uns ist nun angegeben, dass:

$$\frac{e}{m_{0\text{Proton}}} = 9,579 \cdot 10^7 \frac{\text{C}}{\text{kg}} \quad \rightarrow m_{0\text{Proton}} = 1,67 \cdot 10^{-27} \text{ kg}$$

Einsetzen in unsere Verhältnisformel bringt uns:

$$\frac{v}{c} \approx 0,9963 \rightarrow 99,63\% \text{ der Lichtgeschwindigkeit}$$

Wenn wir das nun in unsere Formel für die Masse einsetzen, bekommen wir:

$$m(0,9963c) = \frac{m_0}{\sqrt{1 - \frac{(0,9963c)^2}{c^2}}} = 11,64 \cdot m_0 \quad \rightarrow \text{das 11,64 fachen seiner Ruhemasse}$$

A12: Vorgriff – Potential und Feldstärke

a) Es gibt nun 2 Möglichkeiten die Integrale zu berechnen. Ich werde beide für jeweils ein Integral benutzen.

(i) Wir wollen nun zunächst entlang der x-Achse und dann entlang der y-Achse von $(0,0,0)$ zu $(x_1, y_1, 0)$ integrieren:

$$P = \int_P \vec{E} \cdot d\vec{r} = \left(\int_0^{x_1} \vec{E} \cdot \begin{pmatrix} dx \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right)_{y=0} + \left(\int_0^{y_1} \vec{E} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ dy \\ 0 \end{pmatrix} \right)_{x=0}$$

$$= \left(\int_0^{x_1} 6xy \, dx \right)_{y=0} + \left(\int_0^{y_1} (3x^2 - 3y^2) \, dy \right)_{x=x_1} = 0 + \left([3x^2 y - y^3]_0^{y_1} \right)_{x=x_1} = 3x_1^2 y_1 - y_1^3$$

Jetzt integrieren wir zuerst entlang der y-Achse und dann entlang der x-Achse. Nun benutzen wir den anderen Ansatz um das Integral zu lösen (man kann auch diesen Integral wie in (i) lösen):

$$P = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} \vec{E} \cdot d\vec{r} = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} \vec{E} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} dt = \int_{t_1}^{t_2} \vec{E} \cdot \dot{\vec{r}}(t) dt$$

Nun müssen wir uns also eine Ortsvektor $\vec{r}(t)$ und einen Geschwindigkeitsvektor $\dot{\vec{r}}(t)$ suchen, der uns zunächst die Bahn von $(0,0,0)$ zu $(0, y_1, 0)$ beschreibt:

$$\vec{r}(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ y_1 t \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \quad (\text{für } t = [0,1]) \quad \rightarrow \vec{E} = \begin{pmatrix} 6xy \\ 3x^2 - 3y^2 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -3y_1^2 t^2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \dot{\vec{r}}(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ y_1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Einsetzen in das Integral:

$$P_1 = \int_0^1 \vec{E} \cdot \dot{\vec{r}}(t) dt = \int_0^1 \begin{pmatrix} 0 \\ -3y_1^2 t^2 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ y_1 \\ 0 \end{pmatrix} dt = \int_0^1 -3y_1^3 t^2 dt = [-y_1^3 t^3]_0^1 = -y_1^3$$

Nun müssen wir noch die Bahn von $(0, y_1, 0)$ zu $(x_1, y_1, 0)$ berechnen:

$$\vec{r}(t) = \begin{pmatrix} x_1 t \\ y_1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \quad (\text{für } t = [0,1]) \quad \rightarrow \vec{E} = \begin{pmatrix} 6xy \\ 3x^2 - 3y^2 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6x_1 y_1 t \\ 3x_1^2 t^2 - 3y_1^2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \dot{\vec{r}}(t) = \begin{pmatrix} x_1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Einsetzen in das Integral:

$$P_2 = \int_0^1 \vec{E} \cdot \dot{\vec{r}}(t) dt = \int_0^1 \begin{pmatrix} 6x_1 y_1 t \\ 3x_1^2 t^2 - 3y_1 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} dt = \int_0^1 6x_1^2 y_1 t dt = [3x_1^2 y_1 t^2]_0^1 = 3x_1^2 y_1$$

Daraus folgt für das Gesamtpotential:

$$P = P_1 + P_2 = -y_1^3 + 3x_1^2 y_1$$

Somit sind bei beiden Wegen die Integrale dieselben. Man könnte nun annehmen, dass es ein konservatives Kraftfeld ist. Eigentlich müsste man dies für die b) noch beweisen mit:

$$\nabla_x \vec{E} = 0$$

jedoch wird dies schon als bewiesen angesehen.

b) Berechnen wir nun also den Gradienten des Potentials um wieder auf den Feldvektor zu kommen:

$$F = \nabla V = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} (3x^2 y - y^3) = \begin{pmatrix} \frac{\partial(3x^2 y - y^3)}{\partial x} \\ \frac{\partial(3x^2 y - y^3)}{\partial y} \\ \frac{\partial(3x^2 y - y^3)}{\partial z} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6xy \\ 3x^2 - 3y^2 \\ 0 \end{pmatrix}$$