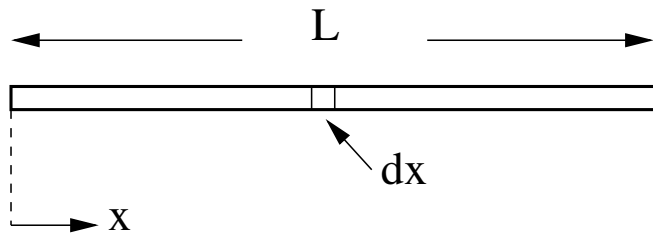


1. Aktio = Reaktio

(i)

2. Ladungsverteilung I



Betrachten Sie ein kleines Element dx . Die Ladung in diesem Element ist gegeben durch $dQ = \lambda dx$. Damit ergibt sich für die Gesamtladung:

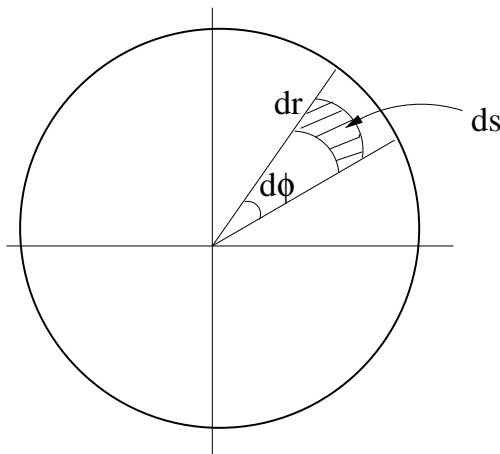
$$\begin{aligned}
 Q &= \int_0^L \lambda dx \\
 &= \int_0^L \lambda_0(1 - x/L)x/L dx = \frac{\lambda_0}{L} \left[\frac{L^2}{2} - \frac{L^2}{3} \right] \\
 Q &= \frac{\lambda_0 L}{6}
 \end{aligned}$$

Die mittlere lineare Ladungsdichte, $\bar{\lambda} = Q/L = \lambda_0/6$

3. Ladungsverteilung

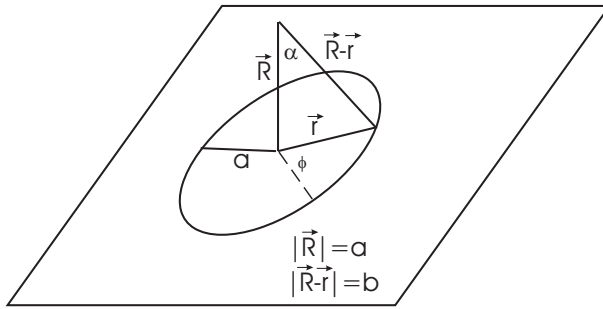
(a) Ladung

Analog zu oben wird ein kleines Element ds der Scheibe betrachtet:



$$\begin{aligned}
 dQ &= \sigma ds = \sigma r d\phi dr \\
 (i) \quad Q &= \frac{\sigma_0}{a} \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^a r^2 dr \\
 \rightarrow Q &= \frac{2\pi\sigma_0 a^2}{3} \\
 (ii) \quad Q &= \sigma_0 \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^a r e^{-r/a} dr \\
 \rightarrow Q &= 2\pi\sigma_0 a^2 (1 - 2/e)
 \end{aligned}$$

(b) Kraft



Volumen:

$$F(R) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{\vec{R} - \vec{r}}{|\vec{R} - \vec{r}|^3} \rho(\vec{r}) d^3r \quad (1)$$

Fläche:

$$F(R) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \int_A \frac{\vec{R} - \vec{r}}{|\vec{R} - \vec{r}|^3} \sigma(\vec{r}) d^2r \quad (2)$$

\hat{b} Einheitsvektor in \vec{b} bzw. $\vec{R} - \vec{r}$ -Richtung;

Polarkoordinaten: $d^2r = dA = \varphi r dr$

Kraft auf Probeladung q im Abstand $|\vec{R} - \vec{r}| = b$

$$dF = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\sigma dA}{b^2} \hat{b} \quad (3)$$

Parametrisierung nötig, um nur noch Konstanten und Integrationsvariablen zu erhalten!

Hier: Aufspaltung in horizontale Komponente $dF_h = dF \cdot \sin \alpha$ (Probeladung liegt im horizontalen Mittelpunkt, deshalb mittelt sich die horizontale Komponente weg (Symmetrie)).

Vertikale Komponente: $dF_v = dF \cdot \cos \alpha$.

$$dF_v = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\sigma(r) d\varphi r dr}{b^2} \cos \alpha \quad (4)$$

Aktuelles Problem: Integrationsvariablen: φ und r , mit "zusätzlichen" Variablen $\alpha, b!!! \rightarrow$ Eliminiere Variablen!

$$b = \frac{a}{\cos \alpha}; \quad r = a \tan \alpha; \quad dr = a \frac{1}{\cos^2 \alpha} d\alpha; \quad \frac{d \tan \alpha}{d\alpha} = \frac{1}{\cos^2 \alpha}$$

$$dF_v = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\sigma(r) \cos^3 \alpha \tan \alpha}{\cos^2 \alpha} d\varphi d\alpha = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \sin \alpha \sigma(r) d\varphi d\alpha \quad (5)$$

(i) $\sigma(r) = \sigma_0 r = \sigma_0 \tan \alpha$

$$dF_v = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \sin \alpha \sigma_0 \tan \alpha d\varphi d\alpha = \frac{q\sigma_0}{4\pi\epsilon_0} \frac{\sin^2 \alpha}{\cos \alpha} d\varphi d\alpha = \frac{q\sigma_0}{4\pi\epsilon_0} \frac{1 - \cos^2 \alpha}{\cos \alpha} d\varphi d\alpha \quad (6)$$

Integrationsgrenzen: $\varphi : 0$ bis 2π ; $\alpha : 0$ bis $\pi/4$ (Radius a und Höhe $a \Rightarrow \alpha_{end} = 45^\circ$)

$$F = \frac{q\sigma_0}{4\pi\epsilon_0} \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^{\pi/4} \left(\frac{1}{\cos \alpha} - \cos \alpha \right) d\alpha = \frac{q\sigma_0}{4\pi\epsilon_0} 2\pi \left[\ln \left(\frac{1}{\cos \alpha} + \tan \alpha \right) - \sin \alpha \right]_0^{\pi/4} \quad (7)$$

$$F = \frac{q\sigma_0}{2\epsilon_0} \left(\ln(\sqrt{2} + 1) - \frac{1}{\sqrt{2}} - \ln(1) - 0 \right) = \frac{q\sigma_0}{2\epsilon_0} \left(\ln(\sqrt{2} + 1) - \frac{1}{\sqrt{2}} \right) \quad (8)$$

Aufgabe 2-2b) anderer Rechenweg:

Berechne Kraft über Potential am Punkt Q .

$$\begin{aligned} \Phi_Q &= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \int \frac{\sigma(r)dA}{d(r)} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_0^a \int_0^{2\pi} d\varphi r dr \frac{\sigma(r)}{\sqrt{r^2 + z^2}} \\ &= \frac{\sigma_0}{2\epsilon_0 a} \int_0^a \frac{r^2 dr}{\sqrt{r^2 + z^2}} \end{aligned}$$

Die Kraft auf die Probeladung q ist damit

$$\begin{aligned} \vec{F} &= -q\nabla\Phi_Q = -q \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \partial\Phi_Q/\partial z \end{pmatrix} \\ F_z &= \frac{q\sigma_0 z}{2\epsilon_0 a} \int_0^a \frac{r^2 dr}{(r^2 + z^2)^{3/2}} \stackrel{z=a}{=} \frac{q\sigma_0 a}{2\epsilon_0 a} \int_0^a \frac{r^2 dr}{(r^2 + z^2)^{3/2}} \\ &\stackrel{x=r/a}{=} \frac{q\sigma_0}{2\epsilon_0} \int_0^1 \frac{x^2 dx}{(1 + x^2)^{3/2}} = \frac{q\sigma_0}{2\epsilon_0} \left[\operatorname{arsinh} x - \frac{x}{\sqrt{1 + x^2}} \right]_0^1 \\ &= \frac{q\sigma_0}{2\epsilon_0} \left[\ln(x + \sqrt{1 + x^2}) - \frac{x}{\sqrt{1 + x^2}} \right]_0^1 = \frac{q\sigma_0}{2\epsilon_0} \left(\ln(1 + \sqrt{2}) - \frac{1}{\sqrt{2}} \right) \end{aligned}$$

4. Mathematisches Vorgeplänkel

$$\nabla = \frac{\partial}{\partial x} \vec{e}_x + \frac{\partial}{\partial y} \vec{e}_y + \frac{\partial}{\partial z} \vec{e}_z = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} \quad (9)$$

Gegeben sei nun $f(x, y, z) = f(r) = r^{2n}$ mit $r = |\vec{r}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$.

$$f(x, y, z) = r^{2n} = (x^2 + y^2 + z^2)^n; \quad \frac{\partial}{\partial x} f(x, y, z) = 2n \cdot x \cdot (x^2 + y^2 + z^2)^{n-1} \quad (10)$$

$$\frac{\partial^2}{\partial^2 x} f(x, y, z) = 2n \cdot (x^2 + y^2 + z^2)^{n-1} + 4n(n-1)x^2(x^2 + y^2 + z^2)^{n-2} \quad (11)$$

(a) grad f (Skalarfunktion \Rightarrow Vektorfunktion)

$$\nabla f(x, y, z) = \frac{\partial}{\partial x} \vec{e}_x + \frac{\partial}{\partial y} \vec{e}_y + \frac{\partial}{\partial z} \vec{e}_z f(x, y, z) = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} f(x, y, z) = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} f(x, y, z) \\ \frac{\partial}{\partial y} f(x, y, z) \\ \frac{\partial}{\partial z} f(x, y, z) \end{pmatrix} \quad (12)$$

$$\nabla f(x, y, z) = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} f(x, y, z) \\ \frac{\partial}{\partial y} f(x, y, z) \\ \frac{\partial}{\partial z} f(x, y, z) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2n \cdot x \cdot (x^2 + y^2 + z^2)^{n-1} \\ 2n \cdot y \cdot (x^2 + y^2 + z^2)^{n-1} \\ 2n \cdot z \cdot (x^2 + y^2 + z^2)^{n-1} \end{pmatrix} \quad (13)$$

(b) *div grad f* (*div*: Vektorfunktion \Rightarrow Skalarfunktion)

$$\nabla \cdot [\nabla f(x, y, z)] = \frac{\partial^2}{\partial^2 x} f(x, y, z) + \frac{\partial^2}{\partial^2 y} f(x, y, z) + \frac{\partial^2}{\partial^2 z} f(x, y, z) \quad (14)$$

$$= 6n \cdot (x^2 + y^2 + z^2)^{n-1} + 4n(n-1)(x^2 + y^2 + z^2)(x^2 + y^2 + z^2)^{n-2} \quad (15)$$

$$= (4n^2 + 2n) \cdot (x^2 + y^2 + z^2)^{n-1} \quad (16)$$

(c) *rot (grad) f* (*rot*: Vektorfunktion \Rightarrow Vektorfunktion) (\times : Kreuzprodukt)

$$\nabla \times f(x, y, z) = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} F_x(x, y, z) \\ F_y(x, y, z) \\ F_z(x, y, z) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial y} F_z(x, y, z) - \frac{\partial}{\partial z} F_y(x, y, z) \\ \frac{\partial}{\partial z} F_x(x, y, z) - \frac{\partial}{\partial x} F_z(x, y, z) \\ \frac{\partial}{\partial x} F_y(x, y, z) - \frac{\partial}{\partial y} F_x(x, y, z) \end{pmatrix} \quad (17)$$

rot grad f

$$\nabla \times (\nabla f(x, y, z)) = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} f(x, y, z) = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \\ \frac{\partial}{\partial x} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} f(x, y, z) \\ \frac{\partial}{\partial y} f(x, y, z) \\ \frac{\partial}{\partial z} f(x, y, z) \end{pmatrix} \quad (18)$$

$$\nabla \times (\nabla f(x, y, z)) = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial}{\partial z} f(x, y, z) - \frac{\partial}{\partial z} \frac{\partial}{\partial y} f(x, y, z) \\ \frac{\partial}{\partial z} \frac{\partial}{\partial x} f(x, y, z) - \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial z} f(x, y, z) \\ \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial y} f(x, y, z) - \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial}{\partial x} f(x, y, z) \end{pmatrix} \quad (19)$$

$$\nabla \times (\nabla f(x, y, z)) = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial}{\partial z} f(x, y, z) - \frac{\partial}{\partial z} \frac{\partial}{\partial y} f(x, y, z) \\ \frac{\partial}{\partial z} \frac{\partial}{\partial x} f(x, y, z) - \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial z} f(x, y, z) \\ \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial y} f(x, y, z) - \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial}{\partial x} f(x, y, z) \end{pmatrix} \quad (20)$$

Beispiel (eine Komponente):

$$\frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial}{\partial x} f(x, y, z) = \frac{\partial}{\partial y} (2n \cdot x \cdot (x^2 + y^2 + z^2)^{n-1}) = 4xyn(n-1) \cdot (x^2 + y^2 + z^2)^{n-2}$$

$$\nabla \times (\nabla f(x, y, z)) = 4n(n-1)(x^2 + y^2 + z^2)^{n-2} \begin{pmatrix} yz - zy \\ zx - xz \\ xy - yx \end{pmatrix} = 0 \quad (21)$$

5. Mathematisches Vorgeplänkel II - Fingerübungen mit dem Nablaoperator

$$\text{div} \vec{v} = \vec{\nabla} \cdot \vec{v} \text{ mit } \vec{v} = \vec{\omega} \times \vec{r} \quad (22)$$

$$\vec{v} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \omega \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -y\omega \\ x\omega \\ 0 \end{pmatrix} \quad (23)$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{v} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -y\omega \\ x\omega \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{\partial}{\partial x}(-y\omega) + \frac{\partial}{\partial y}(x\omega) = 0 \quad (24)$$

$$\text{rot}\vec{v} = \vec{\nabla} \times \vec{v} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -y\omega \\ x\omega \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{\partial}{\partial z}(x\omega) \\ -\frac{\partial}{\partial z}(y\omega) \\ \frac{\partial}{\partial x}(x\omega) + \frac{\partial}{\partial y}(y\omega) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2\omega \end{pmatrix} \quad (25)$$

Übungsleiter: Frank Hartmann, IEKP, Forschungszentrum Karlsruhe,

Tel.: 07247 82 6330; Labor

Tel.: 07247 82 4173; Büro

Email: Frank.Hartmann@cern.ch

www-ekp.physik.uni-karlsruhe.de/~hartmann/edyn.html